
Synthèse d'actions de transfert de technologie orientées robotisation pour les PMI/PME

Christophe Perrard*¹

¹Université Bourgogne Franche-Comté (UBFC) – Université Bourgogne Franche-Comté – Besançon, France

Résumé

Résumé :

Les entreprises industrielles françaises robotisent largement moins que leurs voisines allemandes ou italiennes alors que le besoin est bien présent et que la recherche française en la matière est l'une des meilleures au monde.

Le transfert de technologie à destination des petites entreprises industrielles est une activité peu valorisée dans les laboratoires. Cependant, les contraintes de ces entreprises, qui sont très nombreuses et particulièrement variées, peuvent faire remonter des problématiques scientifiques difficiles à résoudre encore aujourd'hui.

Depuis de nombreuses années, différentes tentatives, plus ou moins réussies, ont été amorcées soit par des laboratoires, soit par des fondations, soit par des centres techniques pour établir un trait d'union entre le milieu académique et le tissu industriel.

Au travers de cette présentation, la genèse d'un ensemble d'actions de transfert en matière de robotique industrielle va être décrite afin de montrer certaines synergies qui peuvent être établies entre le milieu universitaire, les centres techniques, les intégrateurs, les utilisateurs finaux et les financeurs. Au cours de ces différentes actions, les problématiques qui furent rencontrées ont donné parfois lieu à la création d'outils originaux et une entreprise de robotique fut créée.

Biographie :

Christophe Perrard est maître de conférences à l'Université de Franche-Comté depuis 1993. En tant qu'enseignant, il est responsable de la licence professionnelle ARIA (automatique et robotique industrielles pour l'assemblage) par apprentissage. Ses spécialités scientifiques concernent la conception et l'organisation des systèmes flexibles d'assemblage et la robotique industrielle. Il s'intéresse au transfert de technologies en productique, assemblage et robotique.

*Intervenant